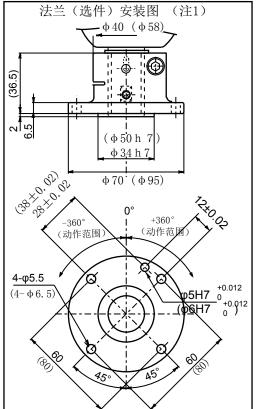


工具安装面详图(箭头视图E)(注1)
13N9 *0.004 80 G G
220.5
φ17 (φ19) G - G
[†] φ22h7 [→] (φ26h7)



型 式	Α	В	C	D	F	G	Η
HMS-4070*, HMS-4A70*	700	350	350	211	290°	387	300
HMS-4085*, HMS-4A85*	850	350	500	311	284°	397	178

S	L1	L2	L3	
(Z轴行程)			可搬运10kg	可搬运20kg
200	-656	-456	49	43
300	-756	-456	149	143
400	-856	-456	249	243

注1: 图中的尺寸以10kg可搬运用 (HMS-40***G)为基准进行记录、工具安装面、法兰安装图的()内的尺寸表示20kg可搬运用(HMS-4A***G)。

(HMS-4A***G)。 注2: 动作范围存在限制、以防电缆等与机器人本体发生干扰。 注3: 悬挂型时、Z轴上端在高于底座安装面的位置移动、因此、 安装时请加以注意。

