

# IPLink プロバイダ

## Roboticsware IPLink 接続(PLC 用)

Version 1.0.0

## ユーザーズ ガイド

July 17, 2012

**【備考】**

- このプロバイダを使うには別途 ROBOTICS WARE 社の FA-Driver が必要です.
- FA-Driver については次の URL を参照下さい. <http://www.roboticsware.co.jp/>

**【改版履歴】**

バージョン	日付	内容
1.0.0.0	2006-02-24	初版.
1.0.0.1	2010-02-12	エラーコード追加
1.0.0.2	2011-03-22	接続パラメータの詳細追記
1.0.0	2012-07-17	ドキュメントのバージョンルールを変更

**【対応機器】**

機種	バージョン	注意事項
FA-Driver	4.0	FA-Driver 4.0 が対応する各社 PLC に接続できます.

## 目次

1. はじめに .....	4
2. プロバイダの概要 .....	5
2.1. 概要 .....	5
2.2. メソッド・プロパティ .....	6
2.2.1. CaoWorkspace::AddController メソッド .....	6
2.2.2. CaoController::AddVariable メソッド .....	6
2.3. 変数一覧 .....	8
2.3.1. コントローラクラス .....	8
2.4. エラーコード .....	8

## 1. はじめに

この IPLink プロバイダは IPLink サーバと CAO アプリケーションを接続するためのゲートウェイ型の CAO プロバイダです。このプロバイダを使うことで、ROBOTICSWARE 社の FA-Driver 4.0 が対応している様々な PLC に接続することができます。

注意: IPLink プロバイダを使用するには、ROBOTICS WARE 社の FA-Driver をインストールしなければなりません。

FA-Driver については次の URL を参照下さい。 <http://www.roboticsware.co.jp/>

## 2. プロバイダの概要

### 2.1. 概要

IPLink プロバイダのファイル形式は DLL(Dynamic Link Library)となっており, その詳細は表 1 のようになっています.

表 1 IPLink プロバイダ

ファイル名	CaoProvIPLink.dll
ProgID	CaoProv.Roboticsware.IPLink
レジストリ登録 <sup>1</sup>	regsvr32 CaoProvIPLink.dll
レジストリ登録の抹消	regsvr32 /u CaoProvIPLink.dll

<sup>1</sup> ORiN SDK でインストールした場合は手動で登録/抹消する必要はありません.

## 2.2. メソッド・プロパティ

### 2.2.1. CaoWorkspace::AddController メソッド

この AddController メソッドを実行した段階で IPLink サーバに接続し、タグの自動更新を開始します。AddController メソッドの引数仕様は下記に示す通りです。

```
AddController
(
    "<コントローラ名>", // コントローラ名
    "GaoProv. Roboticsware. IPLink", // プロバイダ名. 固定.
    "<マシン名>" // プロバイダ実行マシン名.
    "<オプション>" // オプション文字列
)
```

以下にオプション文字列に指定するリストを示します。

表 2 CaoWorkspace::AddController のオプション文字列

オプション	意味								
Conn = <接続パラメータ>	<p>必須. 接続パラメータ. IPLink API の NetwokParam の接続パラメータ文字列.</p> <p>接続パラメータ文字列は以下の書式になります.</p> <p>[&lt;IP アドレス&gt;],[&lt;ポート番号&gt;],[&lt;更新周期&gt;]</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>パラメータ</th> <th>説明</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>IP アドレス</td> <td>IPLink サーバの IP アドレス (デフォルト:PC のデフォルト IP アドレス)</td> </tr> <tr> <td>ポート番号</td> <td>IPLink サーバのポート番号</td> </tr> <tr> <td>更新周期</td> <td>IPLink サーバのキャッシュ自動更新周期 (デフォルト:1000ms)</td> </tr> </tbody> </table> <p>接続パラメータを指定するときは、括弧で囲んでください.</p> <p>(例) Conn=(192.168.1.1, 3000,1000)</p>	パラメータ	説明	IP アドレス	IPLink サーバの IP アドレス (デフォルト:PC のデフォルト IP アドレス)	ポート番号	IPLink サーバのポート番号	更新周期	IPLink サーバのキャッシュ自動更新周期 (デフォルト:1000ms)
パラメータ	説明								
IP アドレス	IPLink サーバの IP アドレス (デフォルト:PC のデフォルト IP アドレス)								
ポート番号	IPLink サーバのポート番号								
更新周期	IPLink サーバのキャッシュ自動更新周期 (デフォルト:1000ms)								
AccessPath = [<アクセスパス>]	タグの共通パス名. (デフォルト:空文字列)								

### 2.2.2. CaoController::AddVariable メソッド

このメソッドで変数名にタグ名を指定してタグを登録します。

```
AddVariable
(
    "<変数名>", // 変数名
    "<オプション>" // オプション文字列
)
```

)

## 2.3. 変数一覧

### 2.3.1. コントローラクラス

コントローラクラスで実装されている変数の一覧を示します。

表 3 コントローラクラス ユーザ変数一覧

変数名	データ型	説明	属性	
			get	put
<タグ名>	<任意>	PLC のタグ名.	○	○

表 4 コントローラクラス システム変数一覧

変数名	データ型	説明	属性	
			get	put
@NORMAL_STATE	VT_BOOL	IPLink サーバとの接続状態. (0-NG, 1-OK)	○	×
@ERROR_CODE	VT_I4	発生した最新のエラーコード.	○	×
@ERROR_DESCRIPTION	VT_BSTR	発生した最新のエラー文字列.	○	×

## 2.4. エラーコード

IPLink プロバイダでは、固有のエラーコードはありません。ORiN2 共通エラーについては、「[ORiN2 プログラミングガイド](#)」のエラーコードの章を参照してください。