

自動モード時に操作可能な内容

✓：操作可能 -：操作不可能

大分類	小分類	未ログイン	オペレーション	プログラミング (機能制限)	プログラミング	メンテナンス	リスクアセスメント			
アカウント管理	アカウント追加削除、権限、パスワード変更	-	-	-	-	-	-			
	自身のアカウントのパスワード変更									
設備運転	非常停止SW	✓	✓	✓	✓	✓	✓			
	操作盤からのプログラム起動									
	状態の確認	-								
ロボット操作	モード切替(自動/手動)	-	-	✓	✓	✓	✓			
	エラークリア									
	マニュアルリセット						-	-	-	-
	モータOn/Off									
	外部速度									
	動作モード切替(各軸、X-Y、Tool)									
	座標系選択(ツール番号、ワーク番号)									
	座標系定義変更(ツール定義、ワーク定義、ベース定義)									
	重さ選択(ワークピース番号)									
	重さ定義変更(ツールウェイト、ワークピースウェイト)									
	エリア定義変更									
	ダイレクトティーチング有効/無効									
	手動操作									
	変数移動									
	I/O操作(ON/OFF)			(※1)	✓					
	リカバリ(位置、力の範囲外からの復帰)			-	-					
	プログラム操作			プログラム起動/瞬時停止/ステップ停止/サイクル停止	-	-				
	プログラミング			プログラムの編集(新規作成、削除、コピー、貼り付け、編集)	-	-	-	-	-	-
変数変更		✓								
マシンロックOn/Off		-								
軸設定:アームグループとリンク情報										
各種パラメータの変更										
メンテナンス	拡張機能の追加/削除	-	-	-	-	-	-			
	エンコーダ基準位置の編集/リセット									
	CALSET									
	位置制限機能の無効化(基準位置異常からの復帰)									
	ブレーキ解除									
	軸設定:アームグループとリンク情報以外									
	最大加速度設定									
	XAEデータ削除									
	バージョンアップ許可									
	システム設定(VRC設定)									
	リスクアセスメント							自動ログアウト時間設定	-	-
マニュアルリセットメッセージ										
シーン共通設定										
シーン別設定										

*1: 設定により、操作可能/操作不可能を選択できる。